

| 0 | Celé meno s titulmi | Téma záv. práce | Vedúci | Konzultant |
|----|--------------------------|--|--------------------------------------|-------------------------|
| 1 | Bachan Jozef, Bc. | Riadenie procesov pomocou SCADA | Ing. Ladislav Körösi, PhD. | Ing. Vladimír Pastirčák |
| 2 | Blanár Lukáš, Bc. | Riadiaci systém prečerpávacej vodnej elektrárne | prof. Ing. Ján Murgaš, PhD. | |
| 3 | Buday Marek, Bc. | Sledovanie kvalitatívnych vlastností radenia manuálnej prevodovky pomocou silovo poddajného robota | prof. Ing. František Duchoň, PhD. | Ing. Maroš Mudrák |
| 4 | Budinský Ján, Bc. | Detekcia a sledovanie pohybu objektov na obrazoch | prof. Ing. Jarmila Pavlovičová, PhD. | |
| 5 | Černianska Zuzana, Bc. | Riadenie roja robotov | Ing. Martin Dekan, PhD. | |
| 6 | Číž Michal, Bc. | Virtuálny nábeh robotickej výrobnéj linky | doc. Ing. Andrej Babinec, PhD. | Ing. Jaroslav Lenčeš |
| 7 | Fraňová Sabína, Bc. | Metóda na spresnenie určovania polohy GPS | Ing. Peter Pászto, PhD. | |
| 8 | Galgóczy Gergely, Bc. | Riadenie priemyselného robota v prostredí ROS | prof. Ing. František Duchoň, PhD. | Ing. Miroslav Kohút |
| 9 | Halaj Jakub, Bc. | Systém dokovania pre autonómneho drona | Ing. Jozef Rodina, PhD. | |
| 10 | Harman Peter, Bc. | Konotrola kvality výrobného procesu | prof. Ing. František Duchoň, PhD. | |
| 11 | Hubík Michal, Bc. | Akčné členy a optimalizácia spotreby mobilného robota pre vysoké zaťaženia | Ing. Ľuboš Chovanec, PhD. | Ing. Maroš Mudrák |
| 12 | Husár Adam, Bc. | Neuro-riadenie | prof. Ing. Ivan Sekaj, PhD. | |
| 13 | Imrek Ján, Bc. | Head-up Display Android Application for Motor Vehicle Drivers | Ing. Peter Pászto, PhD. | |
| 14 | Jakúbek Andrej, Bc. | Aplikácia na tvorbu 3D modelu objektu | Ing. Peter Pászto, PhD. | |
| 15 | Jánoška Tomáš, Bc. | Automatizovaný systém na ovládanie žalúzií | Ing. Jozef Rodina, PhD. | |
| 16 | Jedinák Ján, Bc. | Automatizácia riadenia informačných panelov | Ing. Jozef Rodina, PhD. | |
| 17 | Jonaš Daniel, Bc. | Road Detection in Fields | Ing. Peter Pászto, PhD. | |
| 18 | Kmotorka Maroš, Bc. | Modelovanie a riadenie laboratórneho systému | Ing. Jana Paulusová, PhD. | |
| 19 | Kubán Adrián, Bc. | Vývoj vozidla AGV na báze PLC: integrovaná bezpečnosť | Ing. Leo Mrafko, PhD. | |
| 20 | Lenner Jakub, Bc. | Iteračné spresňovanie polohy mobilného robota pomocou vizuálnych značiek v priestore | Ing. Peter Pászto, PhD. | Ing. Martin Smolák |
| 21 | Malík Martin, Bc. | Rozpoznávanie objektov pomocou konvolučných sietí | Ing. Slavomír Kajan, PhD. | |
| 22 | Martiš Lukáš, Bc. | Vytvorenie 3D skenera predmetov pomocou RGBD kamery | Ing. Martin Dekan, PhD. | Ing. Peter Beňo |
| 23 | Mátis Juraj, Bc. | Konštrukcia autonómneho mobilného robota | prof. Ing. Peter Hubinský, PhD. | |
| 24 | Medveď Lukáš, Bc. | Navádzanie ramena pri pohybe podvozku mobilného manipulátora | doc. Ing. Andrej Babinec, PhD. | Ing. Maroš Mudrák |
| 25 | Molda Marek, Bc. | Riadenie mobilného robota pre súťaž Istrobot | prof. Ing. František Duchoň, PhD. | |
| 26 | Mráz Eduard, Bc. | Systém lokalizácie dronu vo vnútornom prostredí priemyselného objektu | Ing. Jozef Rodina, PhD. | |
| 27 | Nagy Michal, Bc. | Prediktívne PID riadenie | doc. Ing. Eva Miklovičová, PhD. | |
| 28 | Návojský Viktor, Bc. | Pravdepodobnostná lokalizácia mobilného robota | Ing. Martin Dekan, PhD. | |
| 29 | Novotný Juraj, Bc. | Použitie vizuálneho systému pre nasledovanie človeka | Ing. Martin Dekan, PhD. | Ing. Peter Beňo |
| 30 | Novotný Marek, Bc. | Aplikácia pre Motion Capturing | Ing. Juraj Slačka, PhD. | |
| 31 | Ocharovich Peter, Bc. | Riadenie automatizovaného skleníka | prof. Ing. Peter Hubinský, PhD. | |
| 32 | Opoldus Martin, Bc. Mgr. | Reaktívne vyhýbanie autonómnych bezpilotných systémov kooperatívnym narušiteľom | Ing. Martin Dekan, PhD. | |
| 33 | Paľček Juraj, Bc. | Aplikácia počítačového videnia pomocou priemyselných kamier | Ing. Juraj Slačka, PhD. | Ing. Ján Kačmárík |
| 34 | Pančíšin Boris, Bc. | Adaptívny riadiaci systém pre dávkovanie inzulínu | Ing. Marián Tárník, PhD. | |
| 35 | Petluš Adam, Bc. | Návrh riadenia na báze evolučných algoritmov | prof. Ing. Ivan Sekaj, PhD. | |
| 36 | Piovár Denis, Bc. | Robustné riadenie polohy pohybového systému s jednosmerným motorom | doc. Ing. Ján Kardoš, PhD. | |
| 37 | Remeník Ivan, Bc. | Riadenie krokových motorov | Ing. Jozef Dúbravský, PhD. | |

| | | | | |
|----|-------------------------|---|--------------------------------------|--------------------|
| 38 | Staňa Jakub, Bc. | Riadiaci systém CNC rezacieho stola | Ing. Martin Ernek, PhD. | |
| 39 | Sušanin Matej, Bc. | Riadenie mobilného robota so všesmerovým podvozkom – 3D SLAM | prof. Ing. František Duchoň, PhD. | Ing. Maroš Mudrák |
| 40 | Šipula Erik, Bc. | Webová platforma pre analýzu dát z IIOT snímačov | Ing. Jozef Rodina, PhD. | |
| 41 | Štec Filip, Bc. | Use of Bluetooth wireless communication protocol for space application | Ing. Jozef Rodina, PhD. | |
| 42 | Štefka Patrik, Bc. | Využitie knižnice TensorFlow v robotických aplikáciách | Ing. Peter Pászto, PhD. | Ing. Martin Smolák |
| 43 | Štipčák Marek, Bc. | Návrh metodiky na generovanie trajektórie pre priemyselný robot určený pre technológiu 3D tlače | Ing. Martin Komák, PhD. | |
| 44 | Tančibok Ivan, Bc. | Automatizácia v procese výroby ID štítkov. | Ing. Ľuboš Chovanec, PhD. | Miroslav Tančibok |
| 45 | Thonhauser Richard, Bc. | Vizuálna odometria pre bezpilotné lietajúce roboty | Ing. Jozef Rodina, PhD. | |
| 46 | Tomíková Lenka, Bc. | Optická detekcia chýb na vylisovaných dieloch v podmienkach lisovne Volkswagen Slovakia a.s. | prof. Ing. Jarmila Pavlovičová, PhD. | |
| 47 | Trizuljak Adam, Bc. | Swarm robotika pre kinematografické využitie | Ing. Jozef Rodina, PhD. | Teodor Tomic |
| 48 | Vančíková Dominika, Bc. | Elektronický diabetický denník | Ing. Marián Tárnik, PhD. | |
| 49 | Vinczler Viktor, Bc. | Krátkodobá predikcia glykémie pri diabete 1. typu | Ing. Marián Tárnik, PhD. | |
| 50 | Vršanský Tomáš, Bc. | Laserový snímač vzdialenosti pre robotické aplikácie | Ing. Jozef Rodina, PhD. | |
| 51 | Zsíros Ondrej, Bc. | Rozpoznávanie dynamických gest ruky senzorm Kinect | Ing. Slavomír Kajan, PhD. | |